

А.И. Коваленко, Б.Д. Марянин, В.П. Смолич

ИССЛЕДОВАНИЕ СИСТЕМЫ МАССОВОГО ОБСЛУЖИВАНИЯ ($M/G/1/1$).

1. Постановка задачи. В соответствии с общепринятой классификацией [1], $M/G/1/1$ обозначает одноканальную систему массового обслуживания с одним местом для ожидания, на которую поступает простейший (M) поток требований, параметр которого обозначим через λ . Один прибор (канал) осуществляет обслуживание поступившего на систему требования. Время обслуживания — случайная величина η с произвольным (непрерывным) распределением, интенсивность которого обозначим через $\mu(x)$. При занятом приборе очередное требование потока попадает на место ожидания. Время ожидания θ — случайная величина, распределённая экспоненциально с параметром ν . Состояния системы обозначим следующим образом:

- (0) — в системе нет требований
- (1) — в системе одно требование (обслуживается прибором)
- (2) — в системе два требования (одно из них обслуживается, другое находится на месте ожидания).

Рассмотрим случайный процесс $\xi(t)$ фазовое пространство которого состоит из: одной точки $E_0 = (0)$; одной полупрямой $E_1 = ((1), \omega_1)$, где ω_1 — время обслуживания; одной восьмой части плоскости — $E_2 = ((2), \omega_1, \omega_2)$, где ω_2 — время ожидания требования, находящегося на месте ожидания ($\omega_1 < \omega_2$). Данный случайный процесс не является марковским из-за произвольности распределения времени времени обслуживания. Структура его фазового пространства позволяет назвать его полилинейчатым случайным процессом. Заметим, что данный случайный процесс является обобщением конструкции линейчатого марковского процесса, введённой Ю. К. Беляевым [2].

Пусть $p_k(t) := \mathbb{P}\{\xi(t) = E_k\}$, $k = 0, 1, 2$. Для более полной информации о состояниях системы (1) и (2) определим также функции:

$$Q_1(t, x) := \mathbb{P}\{\xi(t) = E_1, \omega_1 < x\}, \quad q_1(t, x) := \frac{\partial Q_1(t, x)}{\partial x}$$

$$Q_2(t, x, y) := \mathbb{P}\{\xi(t) = E_2, \omega_1 < x, \omega_2 < y\}, \quad q_2(t, x, y) := \frac{\partial^2 Q_2(t, x, y)}{\partial x \partial y}$$

Очевидно, что

$$p_1(t) = Q_1(t, +\infty) = \int_0^{+\infty} q_1(t, x) dx$$

$$p_2(t) = Q_2(t, +\infty, +\infty) = \int_0^{+\infty} dx \int_0^x q_2(t, x, y) dy$$

Вероятностные рассуждения и предельные переходы дают следующие интегро-дифференциальные уравнения и граничные условия:

$$\frac{dp_0(t)}{dt} + \lambda p_0(t) = \int_0^{\infty} q_1(t, x) \mu(x) dx \quad (1)$$

$$\frac{\partial q_1(t, x)}{\partial t} + \frac{\partial q_1(t, x)}{\partial x} + (\mu(x) + \lambda)q_1(t, x) = \nu \int_0^x q_2(t, x, y) dy \quad (2)$$

$$\frac{\partial q_2(t, x, y)}{\partial t} + \frac{\partial q_2(t, x, y)}{\partial x} + \frac{\partial q_2(t, x, y)}{\partial y} + (\mu(x) + \nu)q_2(t, x, y) = 0 \quad (3)$$

$$q_1(t, 0) = \lambda p_0(t) + \int_0^{\infty} dx \int_0^x q_2(t, x, y) \mu(x) dy \quad (4)$$

2. Решение системы (1) - (4). Вычисление стационарных характеристик состояний системы. Предполагая, что со временем случайный процесс входит в стационарный режим, перейдём к пределу при $t \rightarrow \infty$ в системе (1) - (4). Обозначим через $p_k = \lim_{t \rightarrow +\infty} p_k(t)$, $k = 0, 1, 2$ стационарные вероятности состояний системы;

$$g_1(x) = \lim_{t \rightarrow +\infty} q_1(t, x); \quad g_2(x, y) = \lim_{t \rightarrow +\infty} q_2(t, x, y).$$

Тогда система (1) - (4) преобразуется к виду:

$$\lambda p_0 = \int_0^{\infty} g_1(x) \mu(x) dx \quad (5)$$

$$\frac{dg_1(x)}{dx} + (\mu(x) + \lambda)g_1(x) = \nu \int_0^x g_2(x, y) dy \quad (6)$$

$$\frac{\partial g_2(x, y)}{\partial x} + \frac{\partial g_2(x, y)}{\partial y} + (\mu(x) + \nu)g_2(x, y) = 0 \quad (7)$$

$$g_1(0) = \lambda p_0 + \int_0^{\infty} dx \int_0^x g_2(x, y) \mu(x) dy \quad (8)$$

$$g_2(x, 0) = \lambda g_1(x) \quad (9)$$

Функции $g_1(x)$ и $g_2(x, y)$ находятся с использованием общей теории линейных обыкновенных дифференциальных уравнений, линейных уравнений с частными производными и элементов операционного исчисления. Далее мы используем следующие обозначения:

$$\Phi(x) = e^{-\int_0^x \mu(\tau) d\tau}$$

– функция надёжности случайной величины η – времени обслуживания, $\Phi^*(s) = \int_0^\infty e^{-sx} \Phi(x) dx$ – преобразование Лапласа функции $\Phi(x)$, $r = \int_0^\infty \Phi(x) dx$ – математическое ожидание случайной величины η .

$$g_1(x) = \frac{p_0 \lambda}{(\lambda + \nu)(1 - \lambda \Phi^*(\lambda + \nu))} (\nu + \lambda e^{-(\lambda + \nu)x}) \Phi(x) \quad (10)$$

$$g_2(x, y) = \frac{p_0 \lambda^2}{(\lambda + \nu)(1 - \lambda \Phi^*(\lambda + \nu))} (\nu e^{-\nu y} + \lambda e^{-(\lambda + \nu)x} e^{\lambda y}) \Phi(x) \quad (11)$$

Учитывая соотношения

$$p_1 = \int_0^\infty g_1(x) dx, \quad p_2 = \int_0^\infty dx \int_0^x g_2(x, y) dy,$$

получаем:

$$p_1 = \frac{\lambda(\nu + \lambda \Phi^*(\lambda + \nu))}{(\lambda + \nu)(1 - \lambda \Phi^*(\lambda + \nu))} p_0 \quad (12)$$

$$p_2 = \frac{\lambda^2(r - \Phi^*(\lambda + \nu))}{(\lambda + \nu)(1 - \lambda \Phi^*(\lambda + \nu))} p_0 \quad (13)$$

Добавляя к (12) – (13) нормировочное соотношение $p_0 + p_1 + p_2 = 1$, легко получить выражения для p_0 , p_1 и p_2 :

$$p_0 = \frac{1 - \lambda \Phi^*(\lambda + \nu)}{1 + \lambda r - \lambda \Phi^*(\lambda + \nu)}, \quad p_1 = \frac{\lambda(\nu r + \lambda \Phi^*(\lambda + \nu))}{(\lambda + \nu)(1 + \lambda r - \lambda \Phi^*(\lambda + \nu))},$$

$$p_2 = \frac{\lambda^2(r - \Phi^*(\lambda + \nu))}{(\lambda + \nu)(1 + \lambda r - \lambda \Phi^*(\lambda + \nu))}$$

СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

- [1] Ивченко Г.И., Каштанов В.А., Коваленко И.Н. *Теория массового обслуживания*. – М.: Высшая школа, 1982, – 256 с.
- [2] Беляев Ю.К. *Линейчатые марковские процессы и их приложения к задачам теории надёжности*. // Труды VI Всесоюзного совещания по теории вероятностей и математической статистике. – Вильнюс, 1962, – с.309 - 323.
- [3] Коваленко А.И., Стрыгина Н.З. *Вычисление стационарных характеристик надёжности четырёхэлементной иерархической системы с восстановлением*. // Автоматика и телемеханика. Российская АН, – М., 1992, № 1, с.156 - 164.
- [4] Коваленко А.И. *Анализ надёжности трёхэлементной системы с восстановлением*. // Динам. системы. – Симферополь: 1999. – Вып.15 – с.177-182.
- [5] Коваленко А.И., Смолич В.П. *Анализ надёжности двухэлементной системы, обслуживаемой двумя наладчиками*. // Динам. системы. – Симферополь: 2000. – Вып.16 – с.137-142.